

明厨亮灶算法工勘文档

1、功能使用范围

1.1 功能介绍

功能名称	功能描述	注意
垃圾桶盖盖	<ul style="list-style-type: none">支持垃圾桶是否盖盖子的判断垃圾桶风格支持<ul style="list-style-type: none">颜色：黑色、绿色、蓝色、黄色类型：长方形、圆形塑料桶（不包括办公工区网状垃圾桶）垃圾桶极限大小 20*20；友好区间>30*30	
老鼠检测	<ul style="list-style-type: none">支持夜间（IR 成像）的老鼠检测老鼠极限大小 20*20；友好区间>30*30	<ul style="list-style-type: none">只能支持 IR 场景下非静态的老鼠无人场景，动态的人体会引入误报

2 场景选择

2.1 垃圾桶盖盖检测

推荐相机安装角度

- 室内高度 2.5m-3m（以实际成像为准），不支持室外
- 相机俯角（相机视线和地平线）范围为 0-30 度

应用场景要求

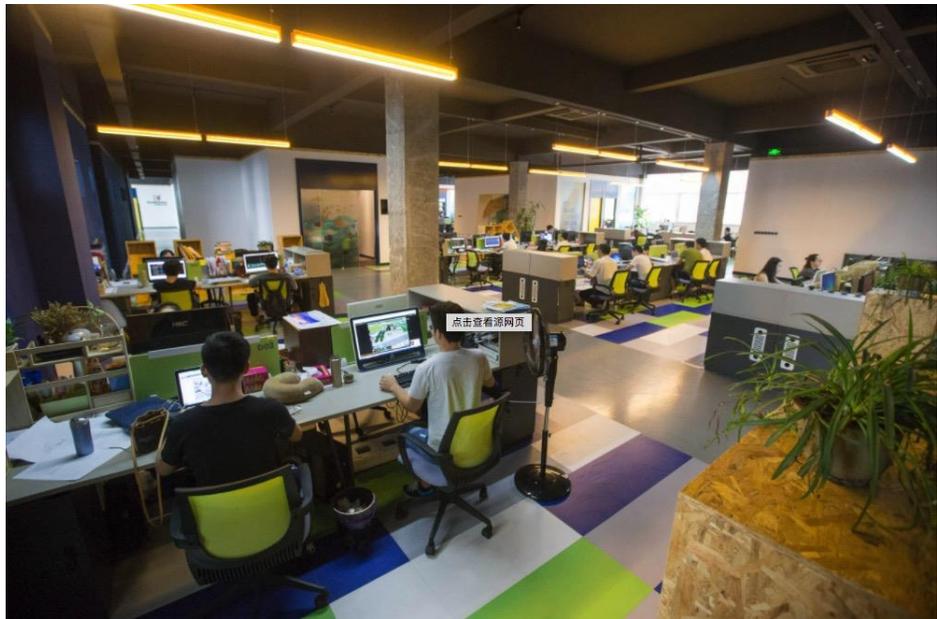
- 画面质量
 - 1080p 及以上

- **rgb 成像，不支持 IR**
- 遮挡：垃圾桶遮挡面积 < 10%
- 光线
 - 理想：白天光线均匀、夜间正常灯光
 - 不支持
 - 强烈逆光、暗光、曝光情况
 - 油烟造成的画面可见度不高
- 垃圾桶类型实例
 - 支持：厨房类大方桶、大圆桶
 -





- 不支持：家庭生活类小垃圾桶、办公类网状桶

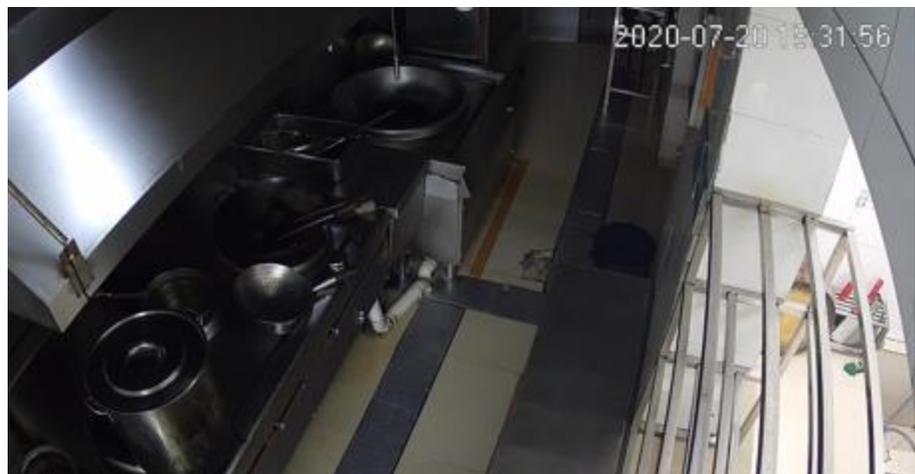




- 不推荐场景
 - 遮挡物过多



- 光线复杂



- 推荐应用场景



○





○



○



○

2.2 老鼠检测

推荐相机安装角度

- 室内高度 2.5m-3m（以实际成像为准），不支持室外
- 相机俯角（相机视线和地平线）范围为 0-30 度

应用场景要求

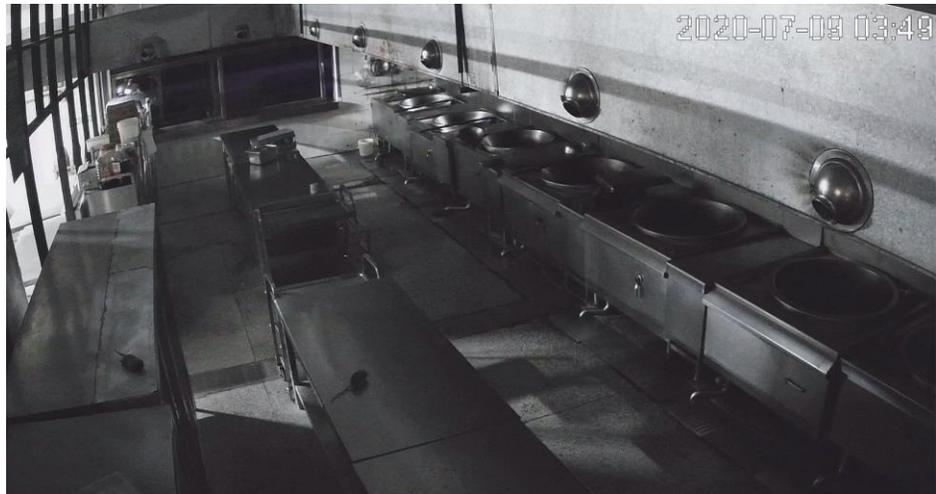
- 画面质量
 - 1080p 及以上
 - **IR 成像**
 - **夜间无人场景**
- 光线
 - 理想
 - 夜间 IR 成像下，无曝光情况，无过暗情况（无红外补光）
 - 不支持
 - 强烈暗光、曝光
- 不推荐场景
 - RGB 成像
 -



- 推荐应用场景



○





3 页面配置

3.1 垃圾桶推荐参数

- 持续/延迟时间: $\geq 5s$
- 报警间隔: 30min
- 目标大小: 3
- 固定物体的频繁报警: 可以通过绘制 roi 框将固定物体的报警排除

3.2 老鼠推荐参数

- 持续/延迟时间: 1s (不要为 0, 会引起误报)
- 报警间隔: 5min
- 目标大小: 1
- 固定物体的频繁报警: 可以通过绘制 roi 框将固定物体的报警排除